



ФГБОУ ВПО

Тихоокеанский государственный  
университет (Россия)  
Чанчунский университет (КНР)

Международная научная конференция

## Информационные технологии XXI века

20-24 мая 2013

Тихоокеанский государственный университет  
(Россия, г. Хабаровск)

### Цель конференции

Установление и укрепление научных контактов между исследователями России и Китая, обмен научно-технической информацией, обсуждение последних научных достижений в области информационных технологий и использование их в промышленности, научных исследованиях.

### Научные секции конференции:

1. Параллельные вычислительные технологии.
2. Космические технологии в образовании, науке и промышленности.
3. Информационные технологии в промышленно-экономических системах.
4. Информационные и коммуникационные технологии в образовании, научной деятельности и здравоохранении.
5. Информационные технологии в автоматике, электронике и измерительной технике.
6. Системы обработки визуальных данных.

### Место проведения конференции

Тихоокеанский государственный университет  
(Россия, г. Хабаровск, ул. Тихоокеанская, 150,  
Бизнес инкубатор)

### Контакты:

Воронин Владимир Викторович  
тел.: 8-914-402-02-68,  
e-mail: [Vladimir.Voronin@mail.khstu.ru](mailto:Vladimir.Voronin@mail.khstu.ru);

Шеленок Евгений Анатольевич  
тел.: 8-909-850-19-38,  
e-mail: [cidshell@mail.ru](mailto:cidshell@mail.ru).

### Оргкомитет:

Сопредседатель: С.Н. Иванченко (Ректор ТОГУ,  
Россия)

Сопредседатель: Пань Фулинь (Ректор Чанчунского университета, КНР)

### Члены оргкомитета:

Шалобанов С.В., первый проректор ТОГУ

Воронин В.В., декан ФАИТ ТОГУ

Бурков С.М., директор ЦНИТ ТОГУ

Конопелько Г.К., доцент кафедры «АиС» ТОГУ

Шеленок Е.А., доцент кафедры «АиС» ТОГУ

Сай С.В., зав. кафедрой «ВТ» ТОГУ

Чье Ен Ун, зав. кафедрой «АиС» ТОГУ

Картелев Д.В., декан ФУПО ТОГУ

Мазур А.И., зам. директора ЦНИТ ТОГУ

Сорокин Н.Ю., доцент кафедры «ВТ» ТОГУ

Шоберг А.Г., доцент кафедры «ВТ» ТОГУ

Бурдинский И.Н., доцент кафедры «ВТ»

Овчарук В.Н., доцент кафедры «АиС»

Левенец А.В., доцент кафедры «АиС»

Иванов В.Э., доцент кафедры «АиС»

Бородулин В.В., преподаватель кафедры «ВТ»

Порва О.В., начальник отдела образовательных программ УМД ТОГУ

**Важные даты конференции:**

Прием заявок на участие	до <b>20.04.2013г.</b>
Представление текстов докладов	до <b>01.05.2013г.</b>
Рассылка программы конференции	<b>01.05.2013г.</b>
Начало работы конференции	<b>20.05.2013г.</b>

**Порядок представления материалов для участия в конференции**

Для участия в конференции необходимо до 20 апреля 2013 г. пройти регистрацию на сайте конференции <http://infodv.27.ru/> и до 01 мая 2013 г. переслать оформленную в соответствии с требованиями электронную копию доклада на e-mail: [cidshell@mail.ru](mailto:cidshell@mail.ru). Файл следует называть по фамилии первого автора доклада.

**Требования к оформлению докладов**

Материалы Международной конференции «Информационные технологии XXI века» будут изданы в виде сборника докладов. Для издания необходимо предоставить тексты докладов на **английском** или **русском** языках. Рекомендуемый объем текста доклада 4 – 6 страниц. Текст в редакторе Microsoft Word 2000 – 2003, формат страницы: сверху – 5 см, снизу – 5 см, внутри, снаружи – 4 см; от края до колонтитула: верхнего – 0, нижнего – 4 см; ориентация листа – книжная, межстрочный интервал – одинарный; перенос слов – автоматический; выравнивание – по ширине; абзац – 0,75 см. Нумерация страниц: кегль – 11 пт. положение – внизу страницы, выравнивание – снаружи.

В начале доклада – знак охраны авторского права, фамилии и инициалы авторов (11 пт, жирный курсив); через два пробела – название статьи (11 пт, жирными прописными). Через два пробела – ФИО автора (шрифт Times New Roman, курсивное начертание, 10 пт) ученая степень и звание автора, должность, место работы, контактная информация (обычное начертание, 10 пт); через два пробела – реферат на русском и через пробел реферат на английском языках (10 пт); через пробел – ключевые слова (11 пт); через пробел - статья (11 пт). **Пожалуйста, подчеркните имя автора, представляющего доклад.** Формулы вставляются как отдельный объект, выровненный по центру. После текста доклада располагаются библиографические ссылки. Название – шрифт Times New Roman, кегль 11 пт, жирный, без абзаца. Текст – шрифт Times New Roman 10 пт. Библиографический список оформляется в порядке ссылок на источники. Графики, рисунки, фотографии с высоким качеством печати должны быть вставлены в текст, пронумерованы и иметь подрисовочную надпись. Пример оформления текста доклада представлен в приложении 1. **Доклады будут изданы без редактирования.**

**Дополнительная информация:**

- все зарегистрированные участники получат приглашение на конференцию по электронной почте;
- участникам не требуется платить оргвзнос;
- для участников конференции предусмотрена культурная программа;
- оплата проезда и проживание в гостинице осуществляется участником конференции самостоятельно.

**ПРИМЕР ОФОРМЛЕНИЯ ДОКЛАДА**

© *И.И. Иванов, П.П. Петров, 2013*

**УПРАВЛЕНИЕ ПО ВЫХОДУ С КОМПЕНСАЦИЕЙ ГАРМОНИЧЕСКИХ ВОЗМУЩЕНИЙ В УСЛОВИЯХ АПРИОРНОЙ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ**

*Иванов И.И.* – д-р техн. наук, проф. кафедры «Автоматика и системотехника», e-mail: [Ivanov\\_II@mail.ru](mailto:Ivanov_II@mail.ru); *Петров П.П.* – канд. техн. наук, доцент кафедры «Автоматика и системотехника», e-mail: [Petrov\\_PP@tambler.ru](mailto:Petrov_PP@tambler.ru) (ТОГУ)

Рассматривается задача управления динамическими объектами с компенсацией внешних смещенных гармонических возмущений. В качестве решения предлагается комбинированная адаптивная система управления, контур управления которой содержит блок генератора периодических сигналов (ГПС).

Control problem for dynamic plants with external biased harmonic noise compensation is considered. As a solution method it's suggest combined adaptive control system with regulator which includes periodical signals generator (PSG).

*Ключевые слова:* компенсация возмущений, комбинированный алгоритм управления, смещенные гармонические помехи.

Пусть динамические свойства объекта управления описываются с помощью операторной модели [1]

$$a(p)y(t) = b(p)[u(t) + f(t)] \tag{1}$$

где  $p = d/dt$  – оператор дифференцирования;  $y(t)$  – выход объекта управления;  $u(t)$  – входной сигнал объекта (управляющее воздействие);  $f(t)$  – внешнее возмущение.

Имитационная модель комбинированной системы управления рассматриваемым объектом (1) представлена на рис. 1

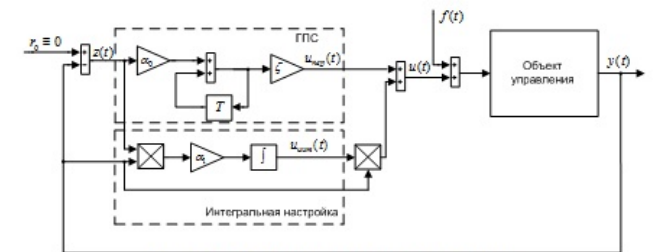


Рис. 1. Simulink-модель системы управления.

**Библиографические ссылки**

1. *Бобцов А.А., Кремлев А.С.* Синтез наблюдателя в задаче компенсации конечногомерного квазигармонического возмущения // Известия РАН. Теория и системы управления. – 2005. – №3. – С.5 – 11.